Anleitung zur Einstellung des Empfängers und der Fernbedienung

Funktionen:

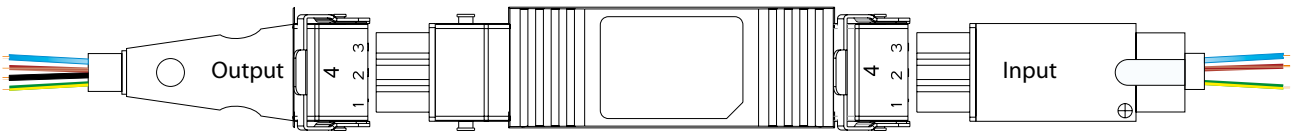
- Anschluss an mechanische Motoren
- RF Betätigung
- Möglichkeit der Einstellung einer bevorzugten Endposition
- einstellbares Kippen
- leichte Installation mittels der Hirschmann-Konnektoren

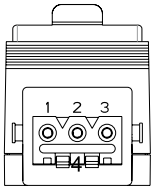
Parameter:

Bezeichnung	Spannung	Leistungsaufnahme	Frequenz	Sendebereich	Schutzart
AC268-01	100-240VAC 50/60 HZ	< 300W	433.92MHz +75KHz	< 80m	IP54

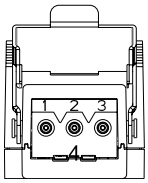
Diagramm:

AC268-01





1. blau = Nullleiter
2. braun = Bewegung nach oben
3. schwarz = Bewegung nach unten
4. gelb/grün = Erdung

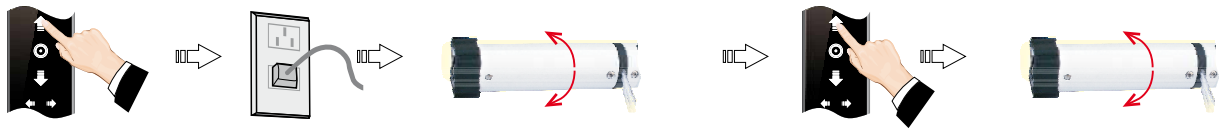


1. blau = Nullleiter
2. braun = Phase
3. N/A
4. gelb/grün = Erdung

Installation:

1. Programmieren

Erfolgt innerhalb von 10 s keine Tätigkeit, wird der Motor automatisch vom Programmiermodus getrennt.



Drücken Sie den Pfeil Bewegung nach oben und halten für 3 s gedrückt

Schalten Sie den Motor ein (Halten Sie den Taster der Fernbedienung niedergedrückt)

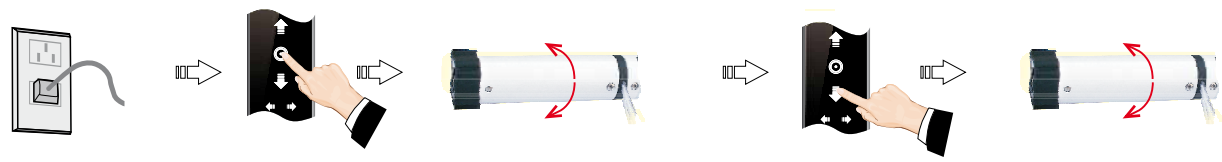
Der Motor führt einen Schritt durch, den nächsten Schritt führen Sie innerhalb von 10 s durch

Drücken Sie den Pfeil Bewegung nach oben

Der Motor führt einen Schritt durch und das Programmieren ist beendet

2. Änderung der Richtung

Bemerkung: Wenn sich der Motor umgekehrt dreht, ändern Sie die Drehrichtung.



Schalten Sie den Motor ein

Drücken Sie für 5 s STOP am Programmsender

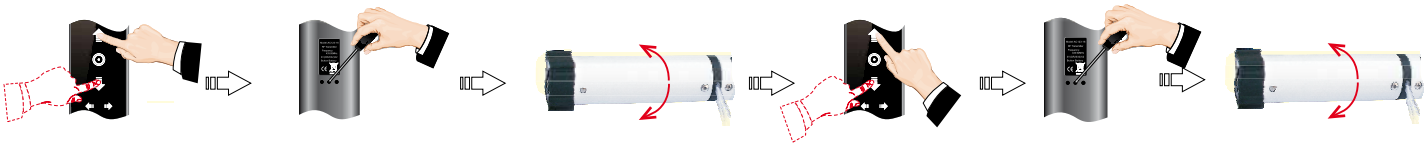
Der Motor führt einen Schritt durch, den nächsten Schritt führen Sie innerhalb von 10 sdurch

Drücken Sie den Pfeil Bewegung nach unten

Der Motor führt einen Schritt durch und die Richtung hat sich geändert

3. Genaues Einstellen einer bevorzugten Grenzposition

Erfolgt innerhalb von 30 s keine Tätigkeit, wird der Motor automatisch vom Programmiermodus getrennt.



Drücken Sie den Pfeil Bewegung nach oben/unten und halten gedrückt, bis der Motor die gewünschte Position erreicht hat

Drücken Sie PROG

Der Motor führt einen Schritt durch und ist für die genaue Einstellung der Position vorbereitet

Drücken Sie den Pfeil nach oben/unten und präzisieren die gewünschte Position

Drücken Sie PROG, wodurch Sie die Grenzposition speichern

Der Motor führt einen Schritt durch und die Einstellung ist fertig

4. Löschen der bevorzugten Grenzposition

Drücken Sie STOP

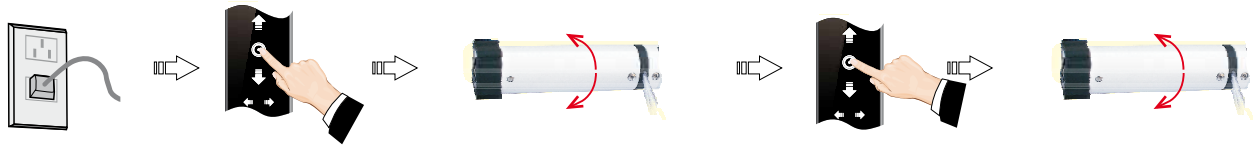
Der Motor bewegt sich in die bevorzugte Grenzposition

Drücken Sie PROG an der Fernbedienung und halten für 7 s gedrückt

Der Motor zuckt nach 1 s zum ersten Mal und danach wieder nach 7 s, dadurch ist das Löschen bestätigt

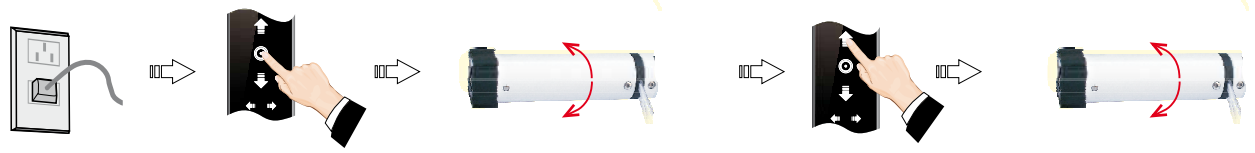
5. Änderung des Schritt-Betriebs in den ununterbrochenen Betrieb

Bemerkung: Der Schritt-Betrieb ist als primärer Betrieb eingestellt, eine Änderung kann bei Bedarf vorgenommen werden. Wenn die Einstellung der oberen und der unteren Grenzposition nicht vollendet ist oder wenn sich der Motor im Modus der genauen Einstellung befindet, wird nur der Schritt-Betrieb eingestellt.



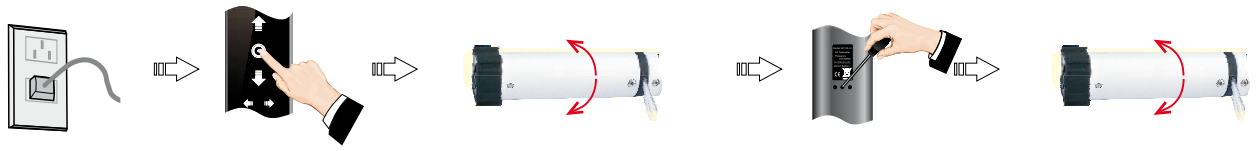
Schalten Sie den Motor ein | Drücken Sie für 5 s STOP am Programmsender | Der Motor führt einen Schritt durch, den nächsten Schritt führen Sie innerhalb von 10 sdurch | Drücken Sie STOP | Der Motor führt einen Schritt durch und die Änderung wird durchgeführt

6. Hinzufügen eines neuen Senders



Schalten Sie den Motor ein | Drücken Sie für 5 s STOP am Programmsender | Der Motor führt einen Schritt durch, den nächsten Schritt führen Sie innerhalb von 10 sdurch | Drücken Sie den Pfeil Bewegung nach oben | Der Motor führt einen Schritt durch und die Richtung wird geändert

7. Löschen des Speichers eines Kanals



Schalten Sie den Motor ein | Drücken Sie für 5 s STOP am Programmsender | Der Motor führt einen Schritt durch, den nächsten Schritt führen Sie innerhalb von 10 sdurch | Drücken Sie PROG | Der Motor führt einen Schritt durch und der Speicher eines Kanals wird gelöscht

8. Löschen aller Speicher

Schalten Sie den Motor ein, drücken Sie für 5 s STOP am Programmsender | Der Motor führt einen Schritt durch, den nächsten Schritt führen Sie innerhalb von 10 s durch | Drücken Sie PROG für 7 s | Der Motor führt zwei Schritte innerhalb von 1 sdurch | Der Motor führt einen Schritt innerhalb von 7 s durch – alle Speicher werden gelöscht